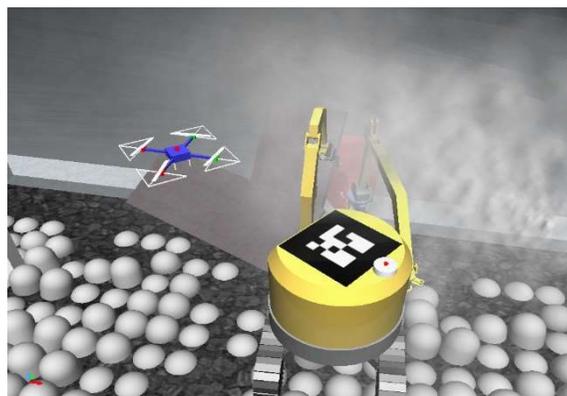


con brio (日本、千葉)



開発のポイント

1人で二台のロボットを同時に操作できるようにするため、市販のゲームパッドを改造し、大きなボタンとフットペダルで操作できるようにしたものを作成しました。これにより1台を通常のゲームパッドで操作しつつ、前腕と足でもう一台を操作しています（ARマーカを利用して追尾させることを検討していたが断念）。



チーム紹介

【結成のきっかけ・動機】産総研で派遣業務を行っていたときに、WRS2018へ向けての開発作業の一部を担当しました。その成果を見ようとWRS2018の観戦に行ったところ、自分でもできるのではと思い立ち、次回は参加しよう決めました。

【今後の展望】普段はデータ分析などに関連したプログラムの研究開発を業務として行っていますが、最近はロボット開発に関する依頼も増えてきているため、開発を継続し自己研鑽を積んでいきたいと思ひます。

役割	氏名	所属/役職	得意分野、研究分野
チームリーダー	佐々木拓郎	プライベート/会社員	ソフトウェア開発（ロボットについては素人）



連絡先 メール：tsasakidevelop@gmail.com

HPなど なし